LES OUTILS DE DEVELOPPEMENT

Pour s'initier à l'utilisation d'un microcontroleur il faut s'astreindre à écrire de nombreux programmes en s'inspirant par exemple des textes donnés plus loin. Mais ce n'est profitable que si l'on dispose des outils nécessaires à l'écriture et au test de ces programmes. Avant de passer aux exemples concrets nous consacrerons donc un chapitre à la description de ces outils.

Plusieurs sociétés ont commercialisé des assembleurs pour les PIC ce fut la cas de PARALAX mais MICROCHIP diffuse un tel outil gratuitement, jusqu'en 1999 sur le DC de la société, depuis par téléchargement sur son site WEB. www.microchip.com

Le logiciel de MICROCHIP est MPLAB IDE II faut d'abord apprendre à le mettre en œuvre puis connaître les commandes et règles de l'assembleur.

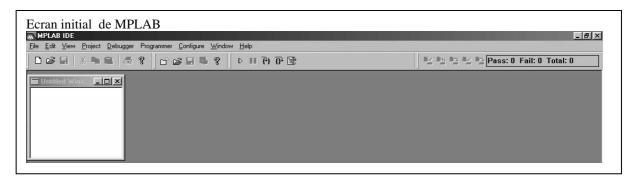
Attention la mise en œuvre et le format requis varie sensiblement d'une version à l'autre , la version décrite ici est la 6.

L'ASSEMBLEUR MPLAB.IDE



MISE EN ŒUVRE:

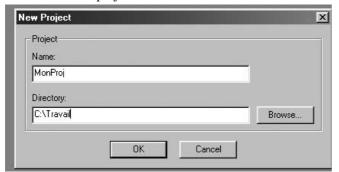
Le téléchargement étant effectué (on peut aussi se procurer le logiciel sur CD) son installation sur l'ordinateur n'offre pas de difficultés particulières. Sous Windows une icône apparaît sur le bureau . En cliquant sur elle on obtient (si aucun projet n'a été préalablement entré) l'écran ci dessous.



Pour faire fonctionner votre système vous serez amenés à développer plusieurs fichiers (Source, objet etc..) dont l'ensemble est appelé un PROJET MPLAB vous demande d'attribuer à ce PROJET un nom , il ouvrira alors un répertoire spécial à ce nom pour stocker tous les fichiers nécessaires.

Dans la barre d'outils on commence donc par cliquer sur PROJECT puis NEW : Une fenêtre s'ouvre dans laquelle vous entrez le nom du projet ;par exemple MONPROJ ainsi que le répertoire dans lequel il sera créé sur le disque ; par exemple C:\TRAVAIL

Entrée du nom du projet et localisation



Dans le cadre en haut à gauche apparaît le noms du projet qui va être créé MONPROJ MCP ainsi que les outils qui seront utilisés. .

Il faut maintenant configurer l'outil pour cela on utile encore la barre d'outils

CONFIGURE > Setting Project

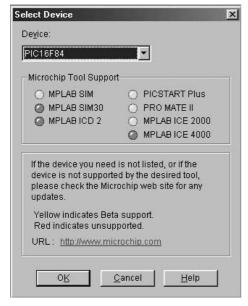
Plusieurs cadres s'ouvrent .Dans un premier temps ne rien changer aux options par défaut proposées.

Puis CONFIGURE > Select Device

Il s'agit de définir le type de microcontroleur que vous allez utiliser.

Dans la fenêtre qui s'ouvre vous pouvez choisir le boîtier .Les boutons rouges ou verts vous indiquent quels sont les outils de développement commerciaux de MICROCHIP sont compatibles avec ce boîtier.

Choix du boîtier

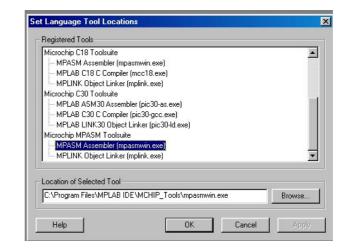


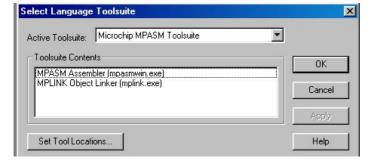
Valider MPASM Assembler
Puis on sélectionne le langage
Project > Set Language ToolSuite

Il faut maintenant introduire le texte assembleur proprement dit /

MPLAB contient tous les outils nécessaires à l'introduction du fichier assembleur et son test logiciel .

Il faut d'abord préciser quel est l'outil utiliser . Pour cela **Project > Set Language Tool Location**Apparaît la fenêtre ci dessous :





Dans la fenêtre supérieure du cadre activer (si ce n'est pas déjà le cas) **Microchip MPASM TooolSuite** Puis OK

On peut maintenant créer le code source

Sélectionner Files > New

Une grande fenêtre s'ouvre à l'écran dans laquelle on peut introduire le texte du projet . Nous verrons plus loin le détail de la syntaxe nécessaire . A titre d'exemple préliminaire entrons le texte suivant qui est un programme minimal affichant seulement 99H sur le port B .

Attention de bien respecter la disposition en colonnes comme cela sera précisé plus loin .

Title 'programme mini ' List p=16F84 , f=inhx8M

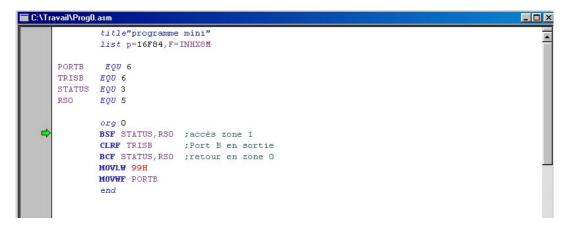
PORTB equ 6
TRISB equ 6
STATUS equ 3
RS0 equ 5

Org 0

BSF STATUS,RS0 ;accès page 1 CLRF TRISB ; port B en sortie ------

BCF STATUS,RS0 MOVLW 99h MOVWF PORTB End ;retour page 0

Lorsque le texte est entièrement tapé le sauver avec un nom par exemple PROG0.ASM Fichier > **Save as** PROG0.ASM . dans le répertoire de travail C:\travail\ La fenêtre à l'écran prend des couleurs



En violet les noms et étiquettes

En bleu gras les mnémoniques des instructions

En bleu fin le texte d'assemblage

En rouge les nombres (litteral)

En vert les commentaires

et le titre choisi apparaît.

Vous pouvez maintenant insérer ce fichier dans votre projet

Project > Add Files to Project

Dans la nouvelle fenêtre qui s'ouvre entrer le nom du fichier précédent .ll est alors inséré dans la petite fenêtre initiale

C:\Travail\M...

□- [C:\Travail\MonProj.mcp*].

Prog0.asm Header Files

- Source Files

Object Files Library Files

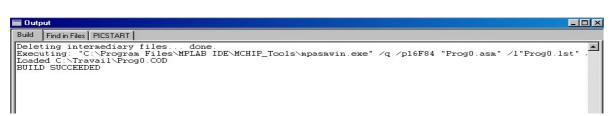
Linker Scripts

Il reste à sauver le projet par Project > Save Project

Maintenant que l'ensemble du projet est bien défini il est temps de le construire c'est à dire d'abord de lancer l'assemblage pour créer le fichier objet .

Project > Build All

L'assembleur travaille et un fichier de sortie s'affiche. Il indi-



que si l'assemblage s'est bien déroulé, sinon signale les erreurs .

Sont alors créés plusieurs fichiers

Prog0.cod fichier non texte ,non lisible

Prog0..lst Le détail des opérations d'assemblage contient le texte de départ, les codes machine et position mémoire et éventuellement les erreurs trouvées

Prog0.hex La liste des mots de 14 bits constituant le programme suivant le format Intel.

Prog0.err le détail des erreurs s'il y en a.

Dans le cas présent :

Le fichier .lst

MPASM 03.20.07 Released PROG0.ASM PAGE

LOC OBJECT CODE VALUE	LINE SOURCE TEXT	
	00001 00002 00003	title"programme mini" list p=16F84,F=INHX8M
00000006	00004 PORTB EQU	б
0000006		
0000003	00005 TRISB EQU (3
0000005	00007 RS0 EQU !	
	80000	
0000	00009	org 0
0000 1683	00010	BSF STATUS, RSO ; accls
page 1		
0001 0186	00011	CLRF TRISB
;Port B en sortie		
0002 1283	00012	BCF STATUS,RS0 ;retour
en page 0		
0003 3099	00013	MOVLW 99H
0004 0086	00014	MOVWF PORTB
	15	end
MPASM 03.20.07 Releaded PAGE 2 programme mini	ased	PROGO.ASM
SYMBOL TABLE LABEL	VALUI	D
LABEL	Ľ.	
PORTB	000000	06
RS0	000000	
STATUS	000000	
TRISB	000000	
-	000000	
16F84	000000	01
16F84	0000000	01
	0000000 X' = Used, '-' = Unus	
MEMORY USAGE MAP ('		sed)
MEMORY USAGE MAP (':	X' = Used, '-' = Unus	sed)

Errors : 0
Warnings : 0 reported, 0 suppressed
Messages : 0 reported, 0 suppressed

Le fichier .HEX

:0A00000083168601831299308600F2

:0000001FF

----- 17

c'est ce fichier qui sera exploité par le programmateur.

Rappel des opération à effectuer au lancement de MPLAB

PROJECT > NEW Nom Localisation

CONFIGURE > Setting Project

CONFIGURE > Select Device CPU

PROJECT> Set Language Tool Location MPASM Assembler

PROJECT> Set Language Tool Suite Microchip MPASM Toolsuite

FILES > New Taper le code

SAVE As

MonProjet.asm

PROJECT >Add Files To Project

PROJECT> Save Project

PROJECT> Build All

LE FICHIER SOURCE

Le fichier source peut être tapé dans MPALB comme ci dessus ou à l'aide d'un éditeur de texte quelconque par exemple l'outil EDIT du DOS .et bien sûr dans MPLAB lui-même.

Ce fichier est sauvé avec le suffixe. ASM

Format du fichier source

Ce fichier doit être conforme au format suivant :

Chaque ligne peut contenir 4 types d'information

Des labels (étiquettes)

Des mnémoniques d'instruction

Des opérandes

Des commentaires

La position de ces éléments est importante.

Les labels doivent se trouver impérativement dans la première colonne

Un mnémonique doit commencer dans la seconde colonne (ou plus loin) , il en est de même des directives d'assemblage

L'opérande suit le mnémonique

Les commentaires suivent les opérandes et sont précédés d'un point virgule ;

Chaque colonne a une largeur maximale de 255 caractères.

Label Commandes ou mnémonique Opérandes (séparés par ,) ; commentaires

En tête de fichier il est possible de placer un titre et un texte quelconque sous forme de commentaire , c'est à dire derrière un ; Le titre peut également être introduit après la commande TITLE dans la seconde colonne .format :

Format: TITLE « titre_text »

C'est ce qui a été fait dans l'exemple précédent :

TITLE "programme mini "

Puis ensuite , toujours en seconde colonne , la commande LIST suivie d'un certain nombre

d'options : LIST [« option1 », »option2 »,.....]

La plus importante , le type de microprocesseur

P =

Puis après une virgule F= le format définissant l'organisation des mots de programme :

INHX16 qui organise le résultat en mots de 16 bits INHX8S

INHX8M qui organisent le résultat en mots de 8 bits ,nous utiliserons de format . et PICICE adapté à l'émulateur de MICROCHIP.

```
List p=16F84,F=INHX8M
```

Dans certains cas il est nécessaire d'inclure des fichiers ou des programmes , le mot clé est #include Par exemple :

```
#include «P16f84.inc »
```

Les informations contenues dans le fichier .INC sont nécessaires pour que l'assembleur reconnaisse les noms des registres internes du microprocesseur .Par exemple la ligne :

MOVWF STATUS qui charge le contenu de W dans STATUS est admise , en absence de fichier .INC il aurait fallu écrire :

MOVWF 03

ou préalablement définir l'adresse du registre STATUS par

STATUS EQU 03

*(voir note en fin de chapitre)

Les directives du langage

Ce sont des commandes qui apparaissent dans le texte source mais ne sont pas directement transcrites en mots de code .

Directives concernant les données

DATA

[<label>) DATA <expression>,[DATA <expression],...

initialise un ou plusieurs mots de la mémoire programme avec des données qui peuvent être des nombres ,des constantes préalablement définies, des caractères (entre ' expl : data 'A') Les nombres peuvent être entrés :

En décimal 45 ou .45
En hexadécimal 0xF3 ou H'F3'
En octal Q'173' ou O'777'
En binaire B'00011101'

Des opérations sont admises

```
+ - * / les opérations élémentaires
     >> et <<
                    décalages à droite et gauche
                    égalité logique
     ==
                    Non égalité logique
     !=
                    Plus petit ou plus grand que
     <= >=
     !
                    non exemple !(x==y)
                    complément
                    ou inclusif
                                   exemple xly
     &
                    AND inclusif
     \parallel
       &&
                    OU et ET logiques
                    OU exclusif
     $
                    Valeur en cours du compteur programme
exemple GOTO$
```

Par exemple 0x47 & 0x23 est équivalent à DATA 3

DB déclare une donnée <u>d'un seul octet</u> , nombre ou caractère mais les opérations ne sont pas admises

[<label<] db <expression>

attention les octets sont placès à partir de la gauche or les mots mémoire n'ont que 14 bits DB 0x1F est accepté car il place en mémoire comme premier mot 00011111 00000000 alors

que DB 0x81 est refusé car il donnerait un mot 10000001 00000000 qui a un 1 en position 15.

DE initialise des mots de programme 1 octet dans l'EEPROM

Par exemple DE 12 place comme premier mot mémoire 0012 alors que DB 12 place 1200

Label EQU valeur

Donne la valeur indiquée au label

Ainsi PortB EQU 05 donne la valeur 5 au mot portB qui peut être ensuite utilisé à la place de 5, par exemple MOVWF PORTB est équivalent à MOWF 5 charge la valeur de W dans la case 5

Label SET valeur

Est équivalente à la précédente mais la valeur peut être changée dans le programme .Par exemple

DEBUT SET 6 DEBUT prend la valeur 6
DEBUT SET DEBUT+4 DEBUT vaut maintenant 10

VARIABLE VARIABLE (abel-">(abel-")(a

Crée des symboles qui seront utilisés par l'assembleur Cette directive est analogue à SET mais l'initialisation n'est pas nécessaire .

Directives de Listing

Elles contrôlent le format du fichier .LST fourni par l'assembleur

LIST <option>,[<option>]...

Introduit une suite d'options dont 2 ont déjà été citées .

Les plus importantes :

C= largeur des colonnes du .LST , par défaut 132

F= format la façon dont son représentés les mots de 14 bits , voir plus haut , par défaut INHX8M

N= nombre de lignes par page par défaut 60

P= le processeur

R= HEX/DEC/OCT la base de numération utilisée , par défaut HEX

TITLE « nom de programme « voir plus haut

SUBTITLE « nom de sous programme «

PAGE

Insère un saut de page dans le listing

SPACE

Insère une ligne de blanc dans le listing

Positionnement des Fusibles

CONFIG Attention aux deux caractères devant le C

Les fusibles sont des bits qui déterminent le type d'oscillateur choisi, la mise en œuvre ou non du chien de garde etc.. .Ils sont écrits dans la mémoire à l'adresse 2000 qui n'est pas accessible comme les autres cases de la mémoire programme. L'écriture dans cette case particulière ne peut être effectuée que lors de la programmation du circuit.. Certains programmateurs permettent de choisir l'état des fusibles au moment de la programmation , mais il est possible d'inclure en début de programme une directive spéciale _CONFIG (Attention au tiret devant le mot CONFIG). Dans le cas du PIC 16F84 le mot à écrire est le suivant (c'est bien sûr un mot de 14 bits)

13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	à
CP	/PWRTE	WDTE	FOSC1	FOSC0									

CP est un bit de protection Si CP=0 la relecture du programme mémoire est impossible

/PWRTE Power-up Timer Enable Bit s'il est au 0 un temps de retard est introduit au RESET de façon à ce que tous les registres internes du CPU aient eu le temps de se positionner.

WDTE Watchdog Timer Enable Bit Au 1 le chien de garde est activé .Attention le programme doit en tenir compte .

FOSC1-FOSC0 Définit le type d'oscillateur choisi:

- 11 Oscillateur RC
- 10 HS Oscillateur
- 01 XT Oscillateur
- 00 LP Oscillateur

Par exemple si un oscillateur à quartz est choisi (XT) , le chien de garde désactivé et le retard au démarrage présent (conseillé) , le mot sera :

1111111110001 ou 3FF1 et on placera en début de programme la directive :

CONFIG H'3FF1'

Les instructions de contrôle

ORG n détermine le début de l'implantation en mémoire Au début par défaut ORG 0 Il peut y avoir plusieurs ORG dans un listing source .

END fin du programme il n'y en a qu'un seul

Les MACRO

Une macro instruction permet d'appeler par un seul nom une longue suite d'instructions LABEL (nom de la MACRO) MACRO [<arguments>,<arguments>,...] FNDM

La définition est divisée en 3 parties, l'entête, le corps et la terminaison

L'entête est formée du nom (LABEL) du mot MACRO et des paramètres passés Le corps est une suite d'instructions La MACRO se termine par ENDM

Exemple : la MACRO suivante nommée CFL_JGE compare le contenu du registre FX à la constante CON et saute en SAUT si FX=> CON

CFL_JGE MACRO FX,CON,SAUT l'entête

MOVLW CON & 0xFF

Ce qui suit MOVWF doit être un

literal d'ou l'opération qui fabrique le literal égal au contenu de CON

, cette instruction met à 0 le carry

SUBWF FX,1 BTFSC STATUS,CARRY GOTO SAUT ENDM Soustraction W-FX
Saut si le carry est nul
exécutée si carry=1

Si une MACRO doit comporter des sauts internes, les labels doivent être définis comme locaux sur la ligne qui suit immédiatement celle ou figure le mot MACRO. Le ENDM terminant la macro ne doit pas être précédé d'un label.

Exemple: La MACRO WC transfert le contenu du CARRY sur le fil 2 du port A:

WC MACRO

LOCAL ZEROW,FINW ;définition locale des labels BTFSS STATUS,CARRY ;préalablement définis saut si 1

GOTO ZEROW ;exécutée si 0

BSF PORTA,2

GOTO FINW ZEROW BCF PORTA,2 FINW ENDM

seul sur la ligne;

* Note : Contenu du fichier P16f84

```
LIST
; P16F84.INC Standard Header File, Version 2.00 Microchip Technology, Inc.
     NOLIST
; This header file defines configurations, registers, and other useful bits of
; information for the PIC16F84 microcontroller. These names are taken to match
; the data sheets as closely as possible.
; Note that the processor must be selected before this file is
; included. The processor may be selected the following ways:
     1. Command line switch:
          C:\ MPASM MYFILE.ASM /PIC16F84
     2. LIST directive in the source file
          LIST P=PIC16F84
     3. Processor Type entry in the MPASM full-screen interface \,
Revision History
;Rev: Date: Reason:
;2.00 07/24/96 Renamed to reflect the name change to PIC16F84.
;1.01
     05/17/96 Corrected BADRAM map
    10/31/95 Initial Release
Verify Processor
IFNDEF
           _16F84
       MESSG "Processor-header file mismatch. Verify selected processor."
     ENDIF
Register Definitions
W
                   EQU
                         H'0000'
                       н'0001'
                   EQU
;---- Register Files------
                         н'0000'
TNDF
                    EQU
TMR 0
                         H'0001'
                    EQU
                         H'0002'
PCL
                    EQU
                         H'0003'
H'0004'
STATUS
                    EQU
FSR
                    EQU
PORTA
                    EQU
                         H'0005'
PORTB
                    EQU
                         н'0006'
EEDATA
                    EQU
                         H'0008'
EEADR
                    EQU
                         Н'0009'
PCLATH
                         H'000A'
                    EQU
INTCON
                         H'000B'
                    EQU
OPTION_REG
                    EQU
                         н'0081'
TRISA
                    EQU
                         н'0086'
TRISB
                    EQU
EECON1
                    EQU
                         н'0088'
EECON2
                         н'0089'
                    EQU
;---- STATUS Bits ------
```

Introduction à l'utilisation des microcontroleurs PIC. Le PIC16F84

.....

```
IRP
                     EQU
                          H'0007'
RP1
                     EQU
                           H'0006'
RP0
                     EQU
                           H'0005'
NOT_TO
                     EQU
                           H'0004'
NOT_PD
                     EQU
                           H'0003'
                     EQU
                           H'0002'
DC
                           H'0001'
                     EQU
                          н'0000'
С
                     EQU
;---- INTCON Bits ------
                          H'0007'
GIE
                     EQU
                           H'0006'
EEIE
                     EQU
                          H'0005'
TOIE
                     EQU
                           H'0004'
INTE
                     EQU
                          H'0003'
RBIE
                     EQU
                          H'0002'
TOIF
                     EQU
                          H'0001'
INTF
                     EQU
RBIF
                     EQU
                          H'0000'
;---- OPTION Bits -----
NOT_RBPU
                     EQU
                          H'0007'
INTEDG
                     EQU
                           H'0006'
T0CS
                     EQU
                          H'0005'
TOSE
                          H'0004'
                     EQU
                          н'0003'
PSA
                     EOU
PS2
                           H'0002'
                     EQU
                          H'0001'
PS1
                     EQU
                          н'0000'
PS0
                     EQU
;---- EECON1 Bits -----
                          H'0004'
EEIF
                     EQU
                          H'0003'
WRERR
                     EQU
WREN
                     EQU
                           H'0002'
WR
                     EQU
                           H'0001'
RD
                     EQU
                          H'0000'
RAM Definition
       MAXRAM H'CF'
      __BADRAM H'07', H'50'-H'7F', H'87'
Configuration Bits
_CP_ON
                     EQU
                           H'000F'
_CP_OFF
                     EQU
                           H'3FFF'
_PWRTE_ON
                     EQU
                          H'3FF7'
_PWRTE_OFF
                     EQU
                          H'3FFF'
_WDT_ON
                     EQU
                          H'3FFF'
_WDT_OFF
                     EQU
                          H'3FFB'
_LP_OSC
                          H'3FFC'
                     EQU
_XT_OSC
_HS_OSC
                     EQU
                          H'3FFD'
                          H'3FFE'
                     EOU
_RC_OSC
                     EQU
                          H'3FFF'
```

LIST

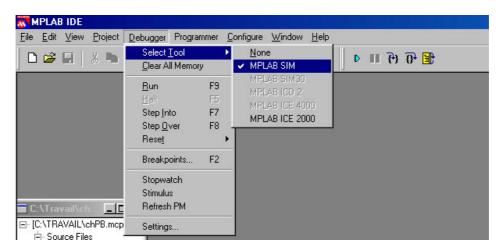
Le SIMULATEUR LOGICIEL ou DEBUGGER

Le programme ayant été écrit et compilé, il faut vérifier qu'il rempli bien les fonctions attendues. Il est bien sûr possible de programmer le composant et de lancer l'exécution pour voir si tout fonctionne comme prévu ou non , mais en cas d'échec il n'est pas facile de trouver où est l'erreur.

Il existe des émulateurs matériels qui permettent en faisant tourner le programme à sa vitesse normale de suivre l'évolution du contenu des mémoires internes et d'observer à quel moment le fonctionnement cesse d'être nominal. Ces émulateurs sont fragiles et coûteux et avant de faire appel à eux il est commode d'effectuer une exécution pas à pas du programme grâce à un simulateur logiciel Un tel outil qui exploite le fichier .OBJ crée par l'assembleur est fourni par MICROCHIP dans la suite MPLAB .II s'agit de MPLAB SIM .

Le debugger se lance directement lorsque le listing du programme est présent à l'écran

Dans la barre d'outils sélectionner Debugger > Select Tool > MPLAB SIM



5 nouvelles icônes sont activées dans la barre d'outils. Elles permettent de démarrer , arrêter , exécuter pas à pas le programme présent .

Il faut d'abord faire un reset :

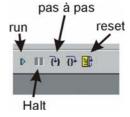
Debugger > reset

Une flèche verte apparaît face à la première instruction.

Pour lancer le programme pas à pas il suffit de cliquer sur le bouton correspondant (figure ci contre)

A chaque appui la flèche verte avance d'une ligne

En amenant le curseur sur le nom d'une variable sa valeur présente (c'est à dire après exécution des instructions précédentes) apparaît.



Title | programme mini |
List p=16F84,f=INHX8M

PortB EQU 6
TrisB EQU 6
Status EQU 3
RSO EQU 5
org 0
BSF Status,RSO
CLRF TrisB
BCF Status,RSO
MOVIW H'99'
MOVWF PortB
NOP
End

Portb=0x99

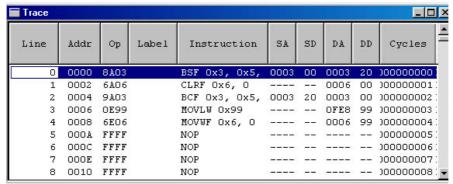
A titre d'exemple pour notre premier programme après 5 pas la flèche est arrêtée sur le NOP final et si le curseur est placé sur PORTB une fenêtre s'ouvre indiquant la valeur 99.

Si le curseur est placé sur ce même portB immédiatement après le RESET ou après seulement 2 ou 3 instructions la valeur affichée serait 0 (sauf si le programme vient d'être exécuté, alors la valeur 99 n'a pas été effacée. Pour repartir vraiment à zéro il faut faire

Debugger > Clear all memory

Il est possible également de visualiser le

listing complet de l'exécution



Cette fenêtre peut pour plus de commodité être imprimée en cliquant sur le bouton droit de la souris , puis print .

La fenêtre comprend jusqu'à 18 colonnes. Les 8 dernières à droite ne sont utiles que si l'on dispose d'un émulateur matériel de MICROCHIP . Pour les supprimer il suffit de cliquer avec le bouton droit sur la première ligne de ces colonnes et de décocher les lignes probe de 0 à 7 dans la fenêtre vertical qui est présentée.

La seconde colonne affiche l'adresse de l'instruction

La 3eme son code en héxa

La 4eme Le label s'il y en a

La 5eme le mnémonique de l'instruction avec les adresses ou données en héxa

Pour des instructions utilisant deux opérandes par exemple BSF Adresse ,data SA est l'adresse et SD la donnée

DA et DD sont les adresse et donnée résultante

Pour l'exemple présent sur la 1ere ligne l'instruction BSF STATUS,RP0 place un 1 en position 5 (soit data=0x20) dans le registre STATUS(adresse 03 soit SA=03) Au départ ce registre est à 0 soit SD=0 La destination est ce même registre soit DA=03 et la donnée à écrire 0x20 soit DB=0x20

En seconde ligne , l'nstruction CLRF TRISB n'a qu'un seul opérande , ne seront présentes que l'adresse et la donnée DA=03 et DD=0

La 3eme ligne est de nouveau une instruction à 2 opérande BCF STATUS,RS0, apparaîtront dans SA et SD l'adresse et le contenu de STATUS 03 et 20 (on vient d'y entrer 20) et le résultat DA=03 et DD=0 (clear)

4eme ligne MOLWF 0x99 seul opérande 0x99 donc DA=0FE8 l'adresse interne de l'accumulateur et DD=99 la donnée écrite .

Enfin pour la dernière MOVWF PORTB l'adresse du portB 06 et la donnée 99

Enfin la colonne cycle indique le temps écoulé exprimé en microsecondes .Il faut préalablement choisir la fréquence du quartz dans **Debugger >Setting > Cloc**k Pour 4Mhz une période d'horloge = 1μ S

Fenêtre de suivi (Watch Windows)

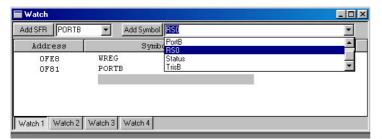
On vient de voir comment en positionnant le curseur sur le nom d'une variable on pouvait suivre l'évolution de sa valeur instructions après instructions. Ce suivi peut être obtenu de façon plus commode en utilisant la fonction Watch .

Pour activer cette fonction View > Watch

Une fenêtre s'ouvre .Il est possible d'afficher le comportement des registres internes du microprocesseur (SFR) ou de ceux auxquels on à donné un nom . Pour afficher les premiers utiliser l'ascenseur associé au bouton AddSFR , choisir le registre et presser le bouton .Le même mode opératoire est utilisé pour afficher un registre nommé , en utilisant le bouton AddSymbol

Les deux fenêtres Watch et Listing doivent figurer simultanément à l'écran (il faut utiliser un grand écran et une police de petite taille .)

Recompiler par Project > Build all (Cela s'avère parfois nécessaire pour que la fonction



Watch fonctionne) puis **Debugger** > **Reset** et **Debugger** > **Step into** .(ou le bouton correspondant sur la barre d'outils)

A chaque nouvelle exécution les valeurs affichées dans la fenêtre Watch évoluent, lorsqu'une instruction modifie l'une des valeurs elle apparaît temporairement en rouge.

Points d'arrêt (BREAKPOINTS)

Pour un long programme l'exécution pas à pas est fastidieuse , il vaut mieux lance RUN et placer dans le fichier source des points d'arrêt. (BREAKPOINT)

Dans la fenêtre affichant le programme amener le curseur sur l'instruction à laquelle vous voulez vous arrêter , presser le bouton droit de la souris et choisir **Set Breakpoint**

La suppression d'un point d'arrêt se fait de la même façon (Remove Breakpoint)

LE PROGRAMMATEUR

Pour tester un programme il faut au préalable l'introduire dans la mémoire du composant , contrairement au 8031 il n'est pas possible de mettre en œuvre une mémoire extérieure (Emulateur de ROM) Heureusement le PIC16F84 possède une mémoire de type Flash que l'on peut remplir et effacer de nombreuses fois. IL faut pour cela utiliser un PROGRAMMATEUR.

La programmation s'effectue en série par les deux bornes PB6 et PB7 . Il est possible de trouver la procédure exacte sur le WEB .

Le programmateur lui-même est très simple peu coûteux, on peu l'acquérir dans le commerce (Par exemple SELECTRONIC) pour quelques dizaines d'euros , ou mieux le fabriquer .On trouvera un schéma et tous les logiciels nécessaires sur le site de Christian Tavernier . www.tavernier-c.com

Il existe sur le WEB quantité de sites consacrés à ce circuit , sous Google l'appel avec l'intitulé PIC16F84 fournit plus de 16000 réponses. Bon courage!